

Correction du Contrôle continu n 2 MMIME 11.3

**Exercice 1 :**

1. On sait qu'ils sont liés si et seulement si  $\det(u, v, w) = 0$ . Or  $\det(u, v, w) = 0$  donc ils sont liés. On cherche alors à résoudre le système donné par  $au + bv + cw = 0$ . On trouve par exemple la solution suivante :

$$-2u + v + w = 0.$$

2. Dire que  $z$  est combinaison linéaire de  $u, v$  et  $w$  équivaut à dire qu'il existe  $a, b, c \in \mathbb{R}$  tels que  $au + bv + cw = z$ . Cela nous donne le système suivant :

$$\begin{array}{rcl} a & -b & +3c = 1 \\ 2a & +b & +3c = 1 \\ 3a & +2b & +4c = 1 \end{array} \Leftrightarrow \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 3L_1 \end{array} \quad \begin{array}{rcl} a & -b & +3c = 1 \\ 3b & -3c & = -1 \\ 5b & -5c & = -2 \end{array}$$

Mais la deuxième ligne donne  $b - c = \frac{-1}{3}$  et la troisième  $b - c = \frac{-2}{5}$ , donc le système n'a pas de solutions, donc  $z$  n'est pas combinaison linéaire de  $u, v, w$ .

**Exercice 2 :**

1. On peut par exemple paramétrer  $D_1$  par  $y$ , et  $D_2$  par  $z$  et on en déduit les équations paramétriques suivantes :

$$D_1 : \begin{cases} x = 2 + t \\ y = t \\ z = 11 + 2t \end{cases} \quad D_2 : \begin{cases} x = \lambda - 1 \\ y = 2\lambda + 2 \\ z = \lambda \end{cases}$$

Dire qu'un point  $M$  de l'espace est à la fois dans  $D_1$  et  $D_2$ , équivaut à dire qu'il existe un paramètre  $t$  tel que  $M = (2 + t, t, 11 + 2t)$  (i.e.  $M \in D_1$ ), et qu'il existe un paramètre  $\lambda$  tel que  $M = (\lambda - 1, 2\lambda + 2, \lambda)$ . Cela amène à résoudre les solutions en  $\lambda$  et  $t$  du système

$$\begin{array}{rcl} 2 & +t & = \lambda - 1 & t & -\lambda & = -3 & t & -\lambda & = -3 \\ & t & = 2\lambda + 2 & \Leftrightarrow & t & -2\lambda & = 2 & \Leftrightarrow & L_2 \leftarrow L_2 - L_1 & -\lambda & = 5 \\ 11 & +2t & = \lambda & & 2t & -\lambda & = -11 & & L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1 & \lambda & = -5 \end{array}$$

Les deux dernières équations étant les mêmes, le système équivaut au suivant :

$$\begin{cases} t - \lambda = -3 \\ -\lambda = 5 \end{cases}$$

qui admet une unique solution  $\lambda = -5$  et  $t = -8$ . En remplaçant cette valeur de  $\lambda$  (resp.  $t$ ) dans la paramétrisation de  $D_1$  (resp.  $D_2$ ), on obtient le même point, et on en déduit que  $D_1 \cap D_2$  est réduit à un point qui est  $A = (-6, -8, -5)$ . (En particulier, les droites sont concourantes).

2. D'après la question précédente,  $D_1$  passe par  $A$  et a pour vecteur directeur  $u = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ . De même  $D_2$  passe par  $A$  et a pour

vecteur directeur  $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Ainsi, comme ces deux droites sont

concourantes, et non confondues (car leurs vecteurs directeurs ne sont pas colinéaires) il existe bien un unique plan qui les contient,  $\mathcal{P}$ , qui est le plan passant par  $A$  de vecteurs directeurs  $u, v$ .

$$u \wedge v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

On en déduit donc qu'une équation cartésienne de  $\mathcal{P}$  est donnée par

$$-3x + y + z = a$$

pour une certaine constante  $a$ . En utilisant le fait que  $A$  est dans  $\mathcal{P}$ , on trouve  $a = 5$  soit l'équation

$$\mathcal{P} : -3x + y + z = 5$$

### Exercice 3 :

Il faut juste calculer correctement les deux membres de l'égalité.

### Exercice 4 :

En complexe, on obtient  $f(z) = iz$  et  $g(z) = 3 + i + iz$ . Et finalement  $g \circ f(z) = 3 + i - z$ . Le point fixe  $z_0$  de  $g \circ f$  doit être la

solution de l'équation  $g \circ f(z_0) = z_0$ . Et après un calcul on trouve  $z_0 = \frac{3+i}{2}$ . Ainsi,  $g \circ f$  est une rotation de centre  $(\frac{3}{2}, \frac{1}{2})$ , et d'angle  $-\pi$  (c'est en fait une symétrie centrale).